



3. LABORATORIO DE ROBÓTICA

El laboratorio de robótica cuenta con el siguiente equipo experimental: un brazo manipulador robótico sub-actuado, 2 brazos manipuladores robóticos industriales, quince robots móviles, un prototipo de robot bípedo, siete bases de robot humanoides de 16 GDL, modificadas con controladores y electrónica propia, así como un vehículo para navegación autónoma, tres prototipos para robótica social y una impresora 3D. Se cuenta además con varias computadoras personales y laptops para investigadores y estudiantes participantes.



Fig. 23 Espacios para estudiantes



Fig. 24 Robots bípedos



Fig. 25 Robot aéreo



Fig. 26 Vehículo para navegación autónoma

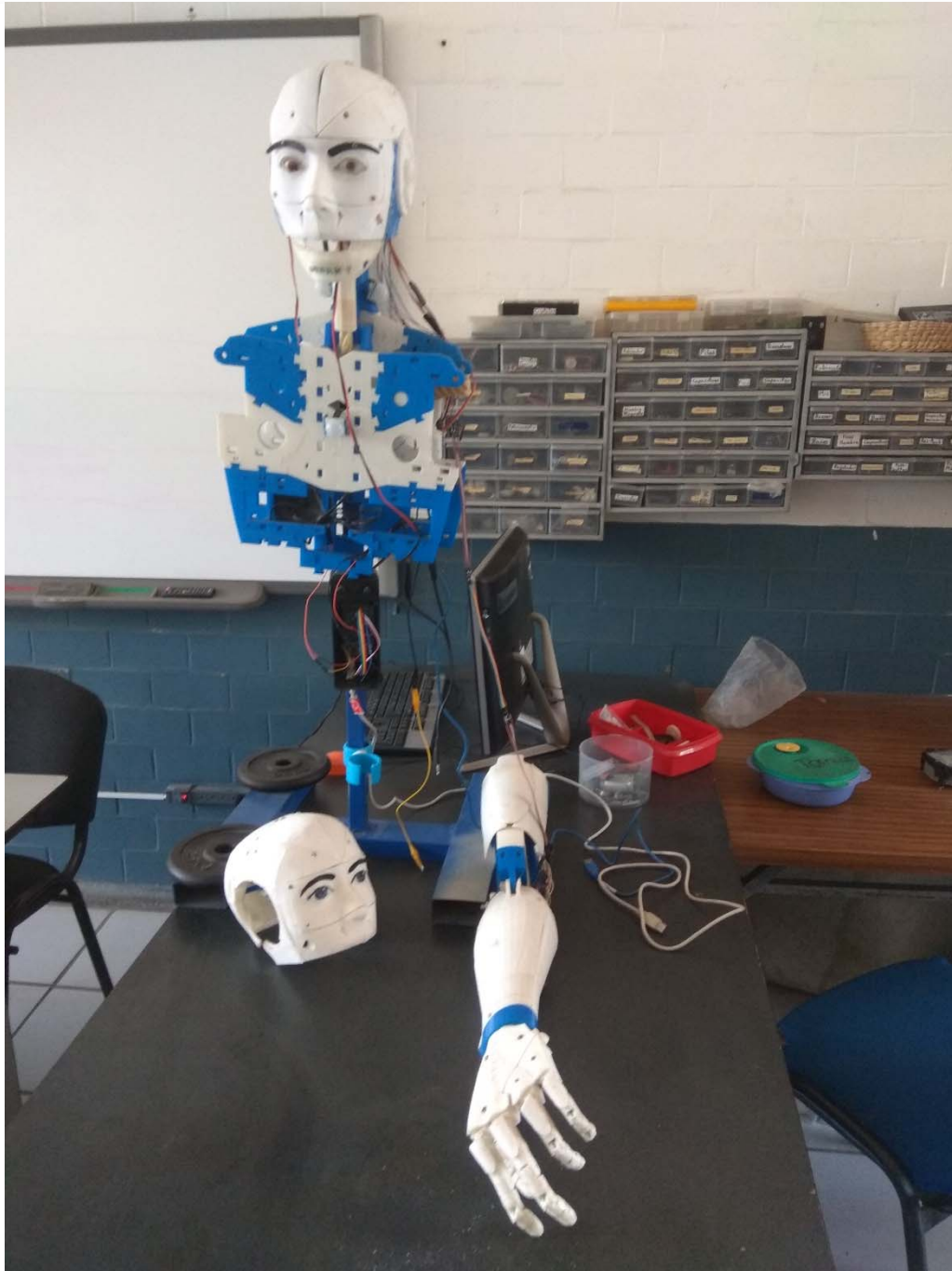


Fig. 27. Prototipo para robótica social

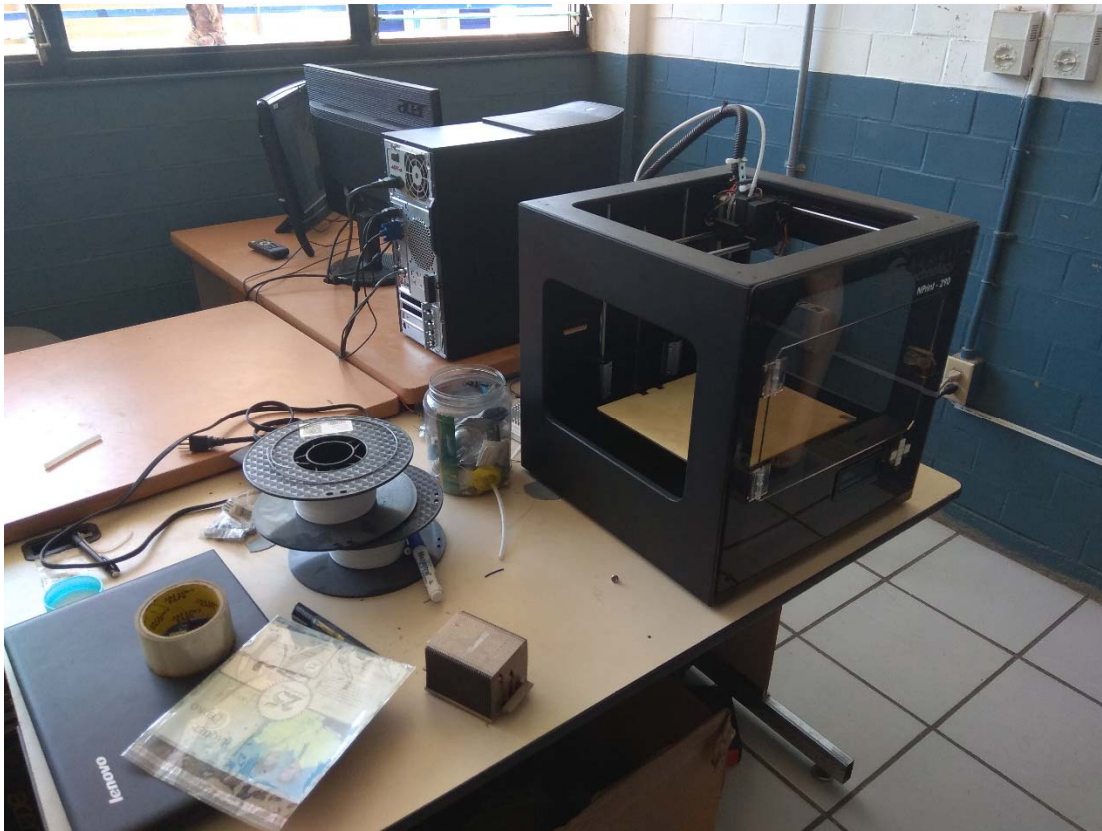


Fig. 28. Impresora 3D